

TRƯỜNG ĐẠI HỌC HỒNG ĐỨC
KHOA KỸ THUẬT - CÔNG NGHỆ



ĐỀ CƯƠNG CHI TIẾT

HỌC PHẦN

ĐỒ ÁN ROBOT CÔNG NGHIỆP

SỐ TÍN CHỈ: 2

MÃ HỌC PHẦN: 177179

DÙNG CHO NGÀNH KỸ THUẬT ĐIỆN

BẠC ĐẠI HỌC

(Theo chương trình Kỹ thuật Điện được ban hành kèm theo QĐ số 1067/QĐ-ĐHHĐ
ngày 22 tháng 7 năm 2020 của Hiệu trưởng Trường Đại học Hồng Đức)

THANH HÓA, NĂM 2020

TRƯỜNG ĐẠI HỌC HỒNG ĐỨC
KHOA KỸ THUẬT CÔNG NGHỆ
Bộ môn: KTĐ-ĐT

ĐỀ CƯƠNG HỌC PHẦN
ĐỒ ÁN ROBOT CÔNG NGHIỆP
Mã học phần: 177179

1. Thông tin về giảng viên.

1/Họ và tên: Lê Phương Hảo
Chức danh: Giảng viên.
Học vị: Thạc sĩ.
Địa điểm làm việc: Bộ môn Kỹ thuật Điện.
Thời gian: Sáng từ 7h, chiều từ 13h tại VPK KTCN
Điện thoại: 0968305869
E-mail: Lephuonghao@hdu.edu.vn

2/ Họ và tên: Doãn Thanh Cảnh.
Chức danh: Giảng viên
Học vị: Thạc sĩ.
Địa điểm làm việc: Bộ môn Kỹ thuật Điện, Khoa KTCN.
Thời gian: Sáng từ 7h, chiều từ 13h30 tại VPK KTCN
Điện thoại:
E-mail: Doanthanhcảnh@hdu.edu.vn

3/Họ và tên: Nguyễn Thị Thắm
Chức danh: Giảng viên.
Học vị: Thạc sĩ.
Địa điểm làm việc: Bộ môn Kỹ thuật Điện
Thời gian: Sáng từ 7h, chiều từ 13h30 tại VPK KTCN
Điện thoại: 0971566653
E-mail: nguyenthitham@hdu.edu.vn

2. Thông tin chung về học phần.

Tên ngành: Kỹ thuật Điện

Tên học phần: Đồ án Robot công nghiệp

Số tín chỉ: 2

Mã học phần:

Học kỳ: 7

Học phần: Bắt buộc Tự chọn

Các học phần tiên quyết: Robot công nghiệp

Các học phần kế tiếp:

Giờ tín chỉ đối với các hoạt động:

+ Nghe giảng lý thuyết: 0

+ Làm bài tập trên lớp: 15

+ Thảo luận: 15

+ Hoạt động theo nhóm:

+ Tự học: 90

+ Thực hành: 30

Địa chỉ của Bộ môn phụ trách học phần:

Bộ môn Kỹ thuật Điện: Phòng 208, nhà A2, cơ sở chính Đại học Hồng Đức.

3. Nội dung học phần:

Nội dung học phần: Thiết kế được mô hình hệ thống điều khiển tự động, mô hình cánh tay robot, mô hình xe điều khiển từ xa...

Năng lực đạt được: Thiết kế được mô hình cánh tay robot, các hệ thống điều khiển tự động, các mô hình xe điều khiển từ xa... Vận hành và điều khiển được mô hình tự động đã thiết kế và xây dựng.

4. Nội dung chi tiết học phần

1. Chọn đề tài hoặc do giáo viên hướng dẫn chỉ định.
2. Xây dựng đề cương đồ án.
3. Tìm tài liệu tham khảo.
4. Khảo sát mô hình đề tài.
5. Thiết kế hệ thống cơ khí của mô hình.
6. Phân tích công nghệ và nguyên lý hoạt động của hệ thống.
7. Phân tích và viết chương trình điều khiển của hệ thống.
8. Chạy thử hệ thống bằng các phần mềm mô phỏng.
9. Đánh giá mô hình hệ thống về tính ổn định và chính xác.
10. Viết báo cáo nội dung đồ án.
11. Bảo vệ đồ án.

5. Phương pháp kiểm tra, đánh giá

Liệt kê các phương pháp kiểm tra đánh giá sử dụng trong quá trình đào tạo (*chuyên cần, bài tập, hoạt động nhóm, báo cáo, thuyết trình, vấn đáp, trắc nghiệm, tự luận,...*).

TT	Phương pháp kiểm tra, đánh giá	Công cụ đánh giá	Trọng số
I	Thi cuối kì		

	Bảo vệ đồ án			100%
--	--------------	--	--	------

6. Yêu cầu đối với sinh viên

Yêu cầu sinh viên chuẩn bị đầy đủ tài liệu chính, tài liệu tham khảo, chuẩn bị các trang thiết bị để làm mô hình đồ án, tham gia đầy đủ các buổi hướng dẫn của giáo viên. Làm đầy đủ các nội dung theo yêu cầu của giáo viên sao cho đúng tiến độ. Có thái độ nghiêm túc trong học tập

7. Kế hoạch tư vấn:

Trong quá trình dạy, giảng viên có trách nhiệm hướng dẫn học viên tìm, đọc tài liệu tham khảo liên quan. Cuối học phần bố trí ít nhất 1 buổi giải đáp những câu hỏi, vướng mắc của Sinh viên.

8. Giáo trình/tài liệu tham khảo

Giáo trình/Bộ giáo trình bắt buộc (01)

[1]. Nguyễn Văn Khang; 2010; *Cơ sở robot công nghiệp*, NXB Giáo dục.

Tài liệu tham khảo

[2]. Nguyễn Mạnh Tiến; 2007; *Điều khiển robot công nghiệp*, NXB KHKT

[3]. Nguyễn Thiện Phúc; 2002; *Robot công nghiệp*. NXB KHKT

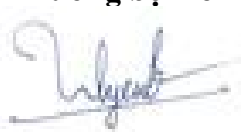
Thanh Hoá, ngày tháng năm 2020

Trưởng khoa



Nguyễn Văn Dũng

Trưởng bộ môn



Trần Hùng Cường

Giảng viên



Lê Phương Hảo